

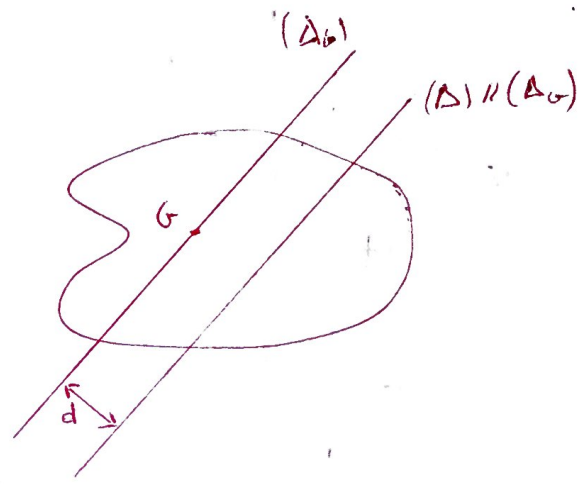
# Cinétique du solide

- Moment d'inertie :

$$I_{\Delta} = \int_{M \in (S)} HM^2 dm$$

- Théorème d'Huygens

$$I_{\Delta} = I_{\Delta_G} + md^2$$



Résultante cinétique

$$\vec{P} = \sum_i m_i \vec{v}^i(M_i/R)$$

$$\vec{P} = \int_{M \in S} \vec{v}(M)/R dm$$

⚠ Pour un système fermé :

$$\vec{P} = m \vec{v}^i(C)/R$$

$$\vec{P}^* = \vec{0}$$

- Moment cinétique :

$$\vec{L}_{A/R}^{(S)} = \sum_i m_i \vec{AM}_i \wedge \vec{v}^i(M_i)/R$$

$$\vec{L}_A^{(S)}/R = \int_{M \in S} \vec{AM} \wedge \vec{v}^i(M) dm$$

$$\vec{L}_{A/R} = \vec{L}_{B/R} + \vec{AB} \wedge \vec{P}$$

Varignon

$\vec{L}^*$  ne dépend pas du point

$$\vec{L}_{A/R} = \vec{L}_{A/R}^* + m \vec{AA'} \wedge \vec{v}^i(A')/R$$

1<sup>er</sup> th. de König

→ les particuliers:

\* Solide en translation:

$$\vec{L}_{A/G} = m \vec{AG} \wedge \vec{v}_{G/R}$$

\* Solide en rotation autour d'un axe fixe  $(\Delta)$  et  $A \in (\Delta)$

+  $(\Delta)$  axe de symétrie

ou  
plan passant par  $A$  et  $\perp \vec{a}(\Delta)$  plan de symétrie du solide.

$$\vec{L}_{A/R} = I_{\Delta} \vec{\Omega}(s)/R$$

\* Solide en rotation autour d'un axe de direction fixe.

+  $(\Delta_G)$  axe de symétrie

ou  
le plan passant par  $G$  et  $\perp (\Delta_G)$  plan de symétrie du solide

$$\vec{L}^* = I_{\Delta_G} \vec{\Omega}(s)/R$$

- Energie cinétique:

$$E_c = \sum_i \frac{1}{2} m_i \vec{v}(M_i)/R^2$$

$$E_c = \int_{M \in S} \frac{1}{2} \vec{v}(M)/R^2 dm$$

$$E_{c/R} = E_c^* + \frac{1}{2} m \vec{v}_{G/R}^2$$

2<sup>nd</sup> théorème de Koenig

- les particuliers:

\* Solide en translation:

$$E_c = \frac{1}{2} m \vec{v}(G)/S^2$$

\* Solide en rotation autour d'un axe fixe:

$$E_c = \frac{1}{2} I_{\Delta} \vec{\Omega}(s)/R^2$$

\* Solide en rotation autour d'un axe de direction fixe.

$$E_c^* = \frac{1}{2} I_{\Delta_G} \vec{\Omega}(s)/R^2$$